



Autores: Mónica Guillén, Marcos Rodrigues, Miquel Febrer, Mª Auxiliadora Casterad











Conocer la superficie de cultivos es clave para en la gestión de las zonas regables. Los gestores de las comunidades de regantes demandan estrategias que permitan optimizar el uso del agua.

Los nuevos modelos y estrategias de gestión que están adoptando Comunidades de Regantes, Confederaciones Hidrográficas, Organismo públicos, ... tienen como protagonistas las imágenes de satélite. Se están invirtiendo grandes esfuerzos en la elaboración de cartografía de cultivos precisa y ajustada a la realidad.









Los nuevos métodos de clasificación basados en algoritmos "Machine Learning" pueden contribuir a mejorar y agilizar la clasificación a la vista de los resultados obtenidos en diferentes zonas agrícolas (Rodríguez-Galiano y Chica-Rivas, 2012; Toro y col., 2015; Larrañaga y Álvarez-Mozos, 2016; Gomariz-Castillo y col., 2017; Sitonstantinou y col., 2018).

El objetivo del trabajo es comparar y evaluar desde un punto de vista metodológico y predictivo la aplicación de árboles de decisión CART y árboles de decisión bajo criterio experto en la clasificación de tipologías de cultivos en la Zona Regable de la Comunidad General de Regantes del Canal de Aragón y Cataluña (CAyC).

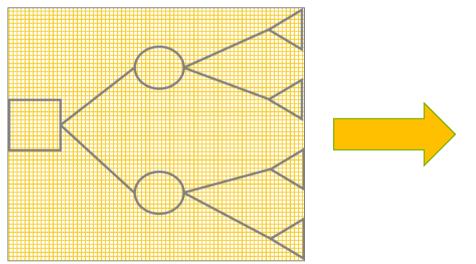


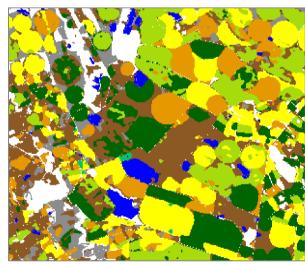












¿DÓNDE?



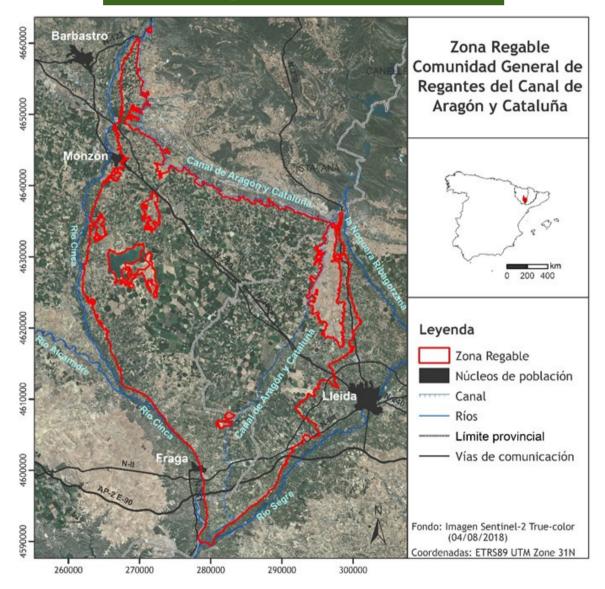








Zona Regable del CGRCAYC





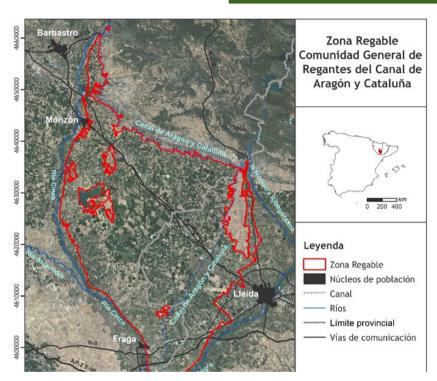








Zona Regable del CGRCAYC



- •Su gran extensión:
 - √105.000 hectáreas
 - 60 % en Aragón
 - 40 % en Cataluña
- Diversidad de sistemas de riegos
 - √50 % riego por aspersión
 - ✓27 % riego por gravedad
 - ✓23 % riego por goteo
- Diversidad de cultivos
- Experiencias previas de identificación de cultivos
 - -clasificación supervisada a través de árboles de decisión bajo criterio experto
 - -basado en la evolución del índice de vegetación NDVI.
- Interés en mejorar y agilizar la monitorización con teledetección de su superficie cultivada.

¿CÓMO?



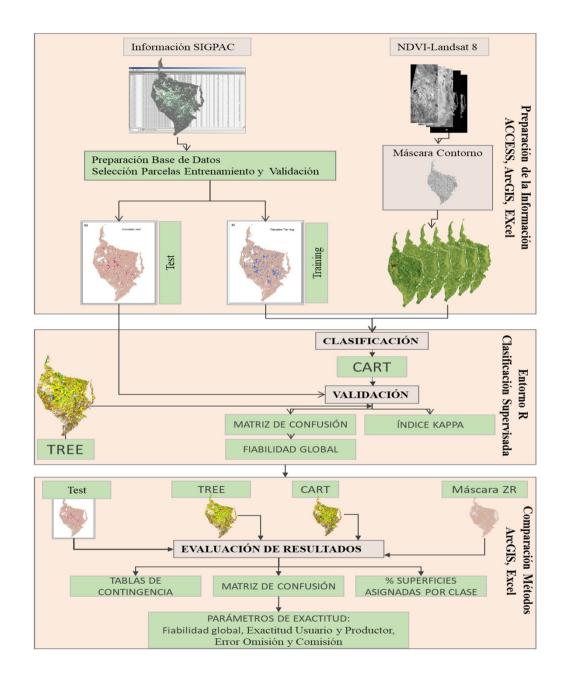








Flujo de trabajo



¿CÓMO?



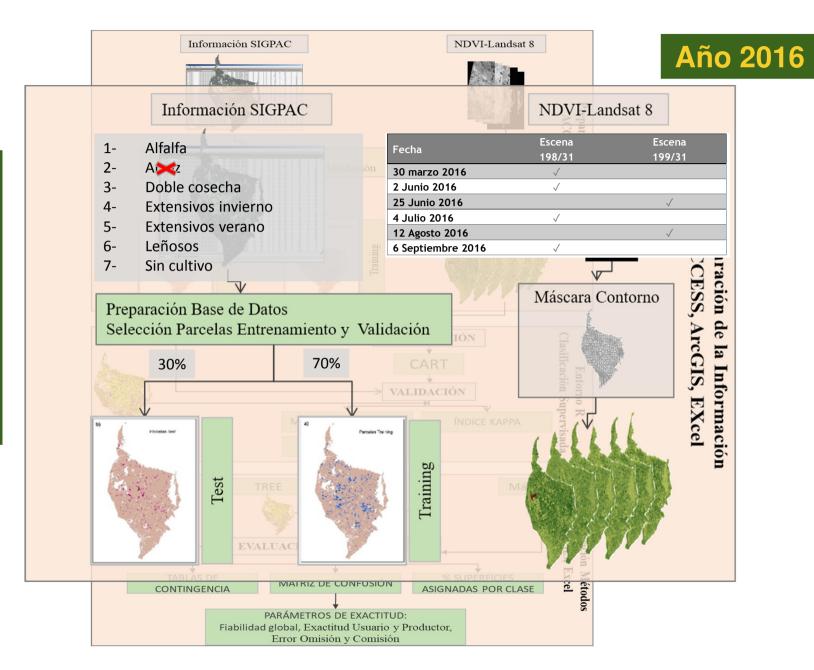








Flujo de trabajo

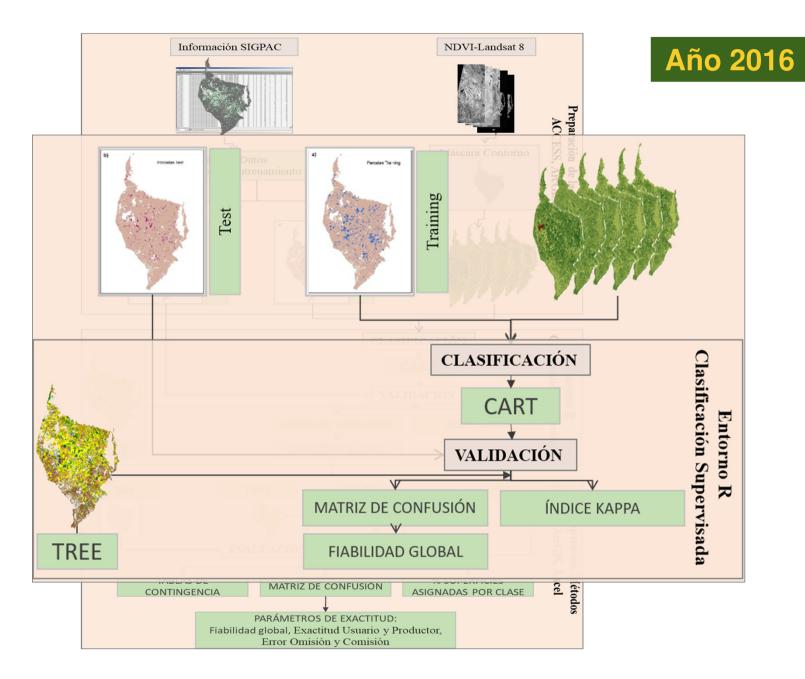








Flujo de trabajo

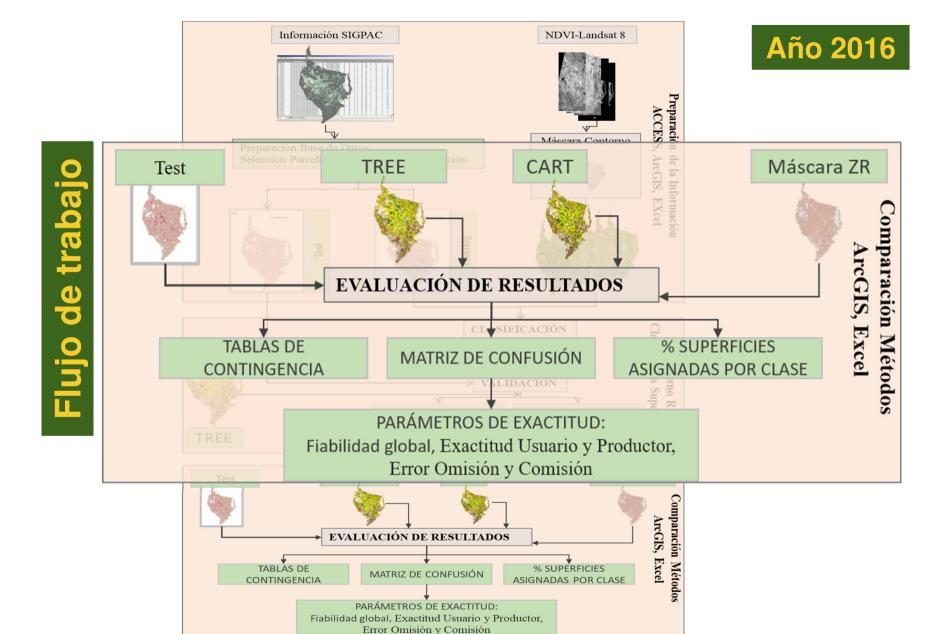












¿CÓMO?



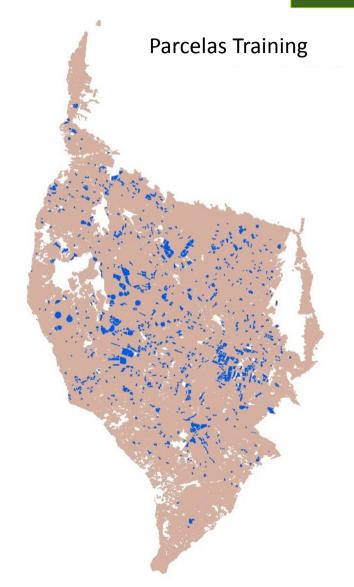


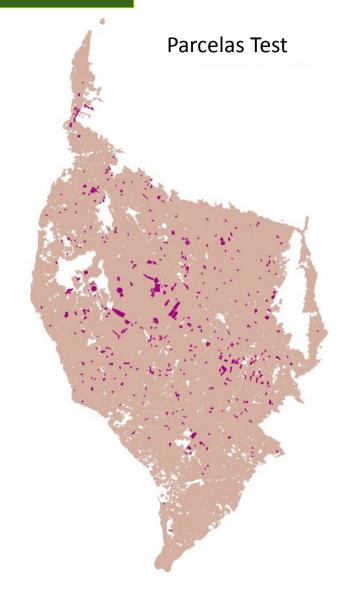






VT seleccionada





¿QUÉ SE OBTIENE?



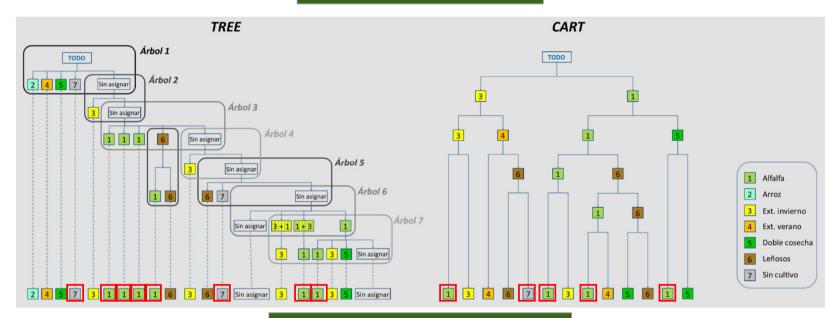








Árboles de Decisión



Importancia de las variables

CART

fecha_6r	fecha_5r	fecha_1r	fecha_4r	fecha_3r	fecha_2r
6/09/2016	12/08/2016	30/03/2016	4/07/2016	25/06/2016	2/06/2016
21	19	18	16	15	11

Verificación de resultados

	CART	TREE
\widehat{F}	0.911	0.835
К	0.889	











	TREE	VERDAD TERRENO								
	N°Parcelas	ALF	DC	EI	EV	LEÑ	sc	TOTAL	Exactitud Usuario (%)	Error Comisión (%)
	Alfalfa	65	1	0	7	3	1	77	84.4%	15.6%
	Doble Cosecha	1	80	0	0	0	1	82	97.6%	2.4%
	Ext. Invierno	0	1	61	0	1	1	64	95.3%	4.7%
TREE	Ext. Verano	1	0	0	48	0	0	49	98.0%	2.0%
TR	Leñoso	1	0	0	0	61	0	62	98.4%	1.6%
	Sin Cultivo	0	0	0	0	6	4	10	40.0%	60.0%
	Sin Identificar	23	3	2	0	9	1	38		
	TOTAL	91	85	63	55	80	8	382		
	Exactitud Productor(%)	71.4%	94.1%	96.8%	87.3%	76.3%	50.0%			
	Error Omisión (%)	28.6%	5.9%	3.2%	12.7%	23.8%	50.0%			

F= 84%

10/ I	
/0	
」	

	CADT	VERDAD TERRENO								
	N°Parcelas	ALF	DC	EI	EV	LEÑ	SC	TOTAL	Exactitud Usuario (%)	Error Comisión (%)
	Alfalfa	82	5	0	0	4	0	91	90.1%	9.9%
	Doble Cosecha	2	79	0	2	0	0	83	95.2%	4.8%
	Ext. Invierno	1	1	62	0	0	1	65	95.4%	4.6%
	Ext. Verano	2	0	0	52	5	1	60	86.7%	13.3%
'[Leñoso	4	0	1	1	68	1	75	90.7%	9.3%
	Sin Cultivo	0	0	0	0	3	5	8	62.5%	37.5%
	TOTAL	91	85	63	55	80	8	382		
i	Exactitud Productor(%)	90.1%	92.9%	98.4%	94.5%	85.0%	62.5%			
- 1	Error Omisión (%)	9.9%	7.1%	1.6%	5.5%	15.0%	37.5%			

cita (RT 200 HARDACONT INCOCO)



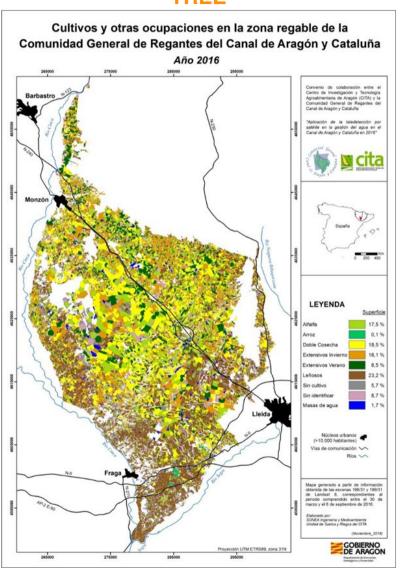


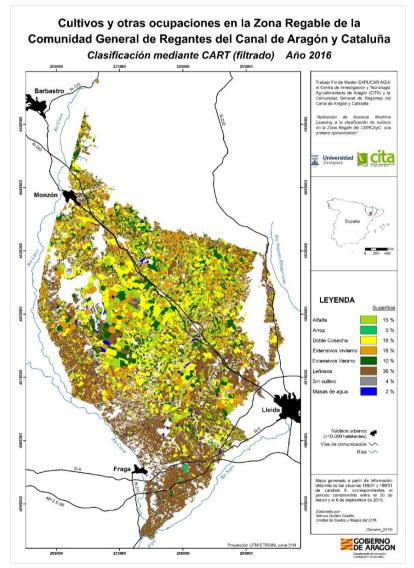




Clasificaciones generadas

TREE CART





Cita Certa de Invantação y RevoluMISE Infranta de Astrit



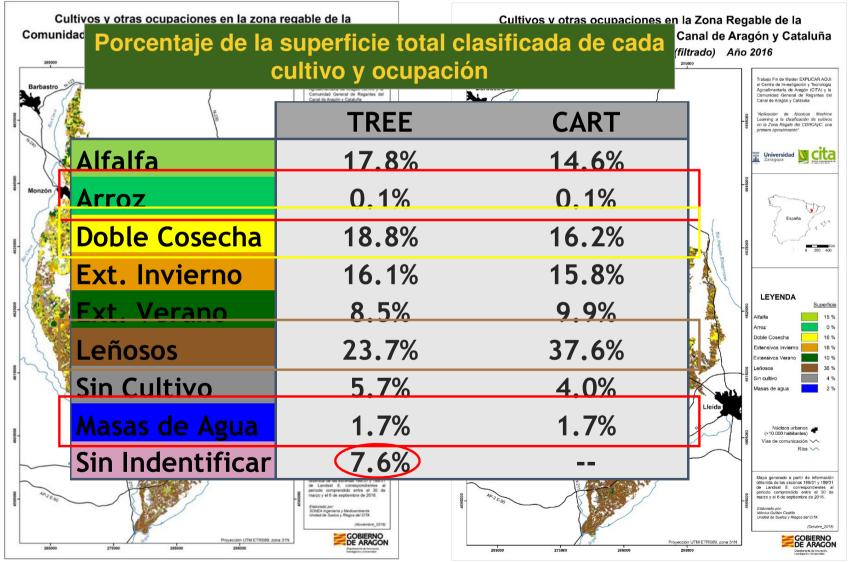






Clasificaciones generadas

TREE CART













- □Los dos modelos comparados en este trabajo proporcionan una muy buena clasificación, si bien CART (\hat{F} = 0,91) mejora la fiabilidad global de TREE (\hat{F} = 0,84).
- □ Todas las variables elegidas, 6 fechas diferentes de valor NDVI obtenidos de imágenes Landsat 8, son importantes para los modelos, lo que entra dentro de lo esperado ya que estas fechas corresponden a una selección previa hecha de la experiencia.
- Los dos clasificadores coinciden en que la categoría *Alfalfa* es la que a través de más nodos terminales se discrimina, mostrando la complejidad de su clasificación. La categoría *Sin Cultivo* es la que con menos nodos terminales se discrimina y peores fiabilidades consigue.











- DEI modelo CART es más sencillo de interpretar que TREE y permite identificar de forma más rápida y eficiente las variables más importantes. Además, toma las reglas de decisión de manera objetiva, no así en TREE que depende del criterio experto.
- La metodología TREE permite clasificar aquellas categorías con poca representación de verdad terreno. No necesita de verdad terreno, ya que permite diferenciar clases o categorías espectrales similares a partir de la comparación visual de las distintas firmas.
- ☐ A diferencia de CART, que clasifica todos los pixeles que se introducen en el modelo, TREE deja pixeles sin identificar si no llega a cumplir todas las condiciones impuestas.

A D E M Á S











Comparación de Clasificadores

	CART	RF	TREE-2016
Identificar variables importantes de forma rápida y eficaz	000	0 0 0	0
Reglas de decisión objetivas	000	000	0
Sencillez del modelo	000	0	0 0
Rapidez en ejecución	000	000	0
Fiabilidad del método (orden)	0 0	0 0 0	o
Permitir dejar pixeles sin identificar	-	_	0 0 0
Imprescindible parcelas de entrenamiento	0 0 0	0 0 0	•
Imprescindibles parcelas de validación	0 0 0	0	0 0 0
Influencia de poca verdad terreno	0 0 0	000	•
Influencia de poca disponibilidad de imágenes	0 0 0	000	۰



Comparación de árboles de decisión CART y bajo criterio experto en la clasificación de una zona de riego extensa

Autores: Mónica Guillén, Marcos Rodrigues,

Miquel Febrer, Mª Auxiliadora Casterad

mguillenc@aragon.es



Agradecimiento: A la Comunidad General de Regantes del Canal de Aragón y Cataluña por apoyar estos trabajos con dos contratos de colaboración con el CITA (2016 y PDR-2016-2018).









